

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِیْمِ

جدول شناسنامه اثر	
کد آموزش	۳۱۳-۰۰۴-۰۰۱
عنوان اثر	آموزش نرم افزار ایتبس (Etabs v21) - آموزش یکم الی پنجم
تالیف	گروه مهندسی سیویل ژئوتک (civilgeotech)
نویسنده	مهندس سید محمد صادق آل محمد
آدرس سایت	https://civilgeotech.ir/
ایمیل	info@civilgeotech.ir
نوع	فایل pdf
تعداد کل صفحات	۱۶ صفحه
فرهیخته گرامی: بازنشر این فایل باعث تضییع حقوق مادی و معنوی سایت سیویل ژئوتک خواهد شد و کپی بخش یا تمام این اثر شرعا و قانونا حرام و ممنوع است. لطفا فایل این آموزش را از سایت اصلی ما دریافت کنید.	

CIVILGEOTECH

فهرست مطالب

آموزش نرم افزار ایتبس (Etabs v21).....	۲
۱- آموزش اول: مقدمه‌ای بر نرم افزار ایتبس.....	۲
۱-۱- آنچه در این آموزش خواهیم خواند.....	۲
۱-۲- لزوم استفاده از نرم افزار.....	۲
۲- آموزش دوم: قابلیت‌های نرم افزار ETABS.....	۳
۱-۲- آنچه در این آموزش خواهیم خواند.....	۳
۲-۲- قابلیت‌های نرم افزار ETABS.....	۳
۳- آموزش سوم: محیط کار نرم افزار ETABS.....	۳
۱-۳- آنچه در این آموزش خواهیم خواند.....	۳
۲-۳- محیط کار نرم افزار ETABS.....	۳
۴- آموزش چهارم: مبانی پیش نیاز در نرم افزار ETABS.....	۷
۱-۴- آنچه در این آموزش خواهیم خواند.....	۷
۲-۴- مبانی پیش نیاز در نرم افزار ETABS.....	۷
۱-۲-۴- دستگاه مختصات.....	۷
۲-۲-۴- المان‌های نرم افزار.....	۹
۳-۲-۴- محورهای مختصات.....	۱۱
۵- آموزش پنجم: آشنایی با فهرست (منو) دستورات در نرم افزار ETABS.....	۱۴
۱-۵- آنچه در این آموزش خواهیم خواند.....	۱۴
۲-۵- آشنایی با فهرست (منو) دستورات در نرم افزار ETABS.....	۱۴
۶- مراجع.....	۱۵

آموزش نرم افزار ایتبس (Etabs v21)

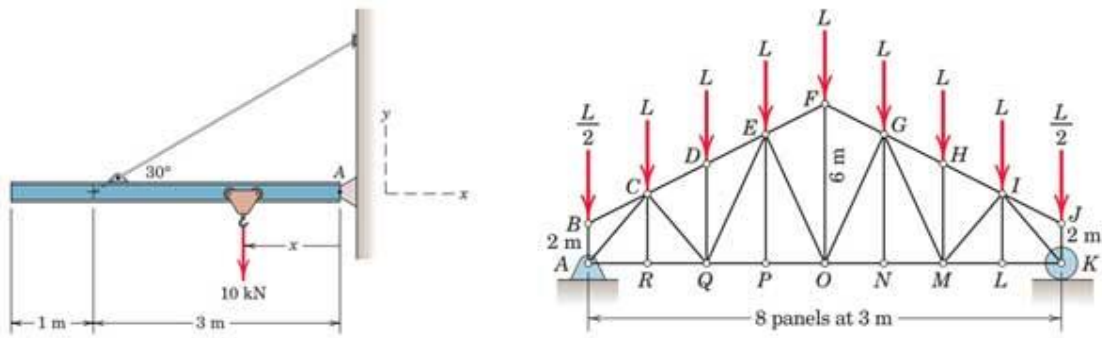
۱- آموزش اول: مقدمه‌ای بر نرم افزار ETABS

۱-۱- آنچه در این آموزش خواهیم خواند...

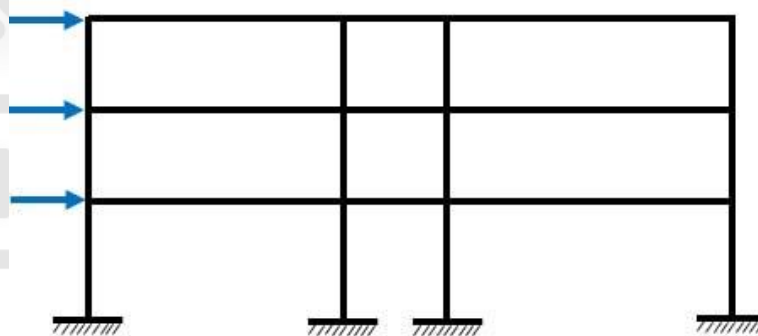
در این آموزش مقدمه‌ای بر لزوم استفاده از نرم افزار ایتبس (Etabs) خواهیم داشت.

۱-۲- لزوم استفاده از نرم افزار

اولین مورد در لزوم استفاده از نرم افزار ایتبس وجود پیچیدگی‌های تحلیل می‌باشد. به طور مثال دو سازه زیر را در نظر بگیرید. سازه اول یک تیر می‌باشد که به عنوان یک جرثقیل از آن استفاده می‌شود و یک تکیه‌گاه مفصلی دارد و با یک کابل نگه داشته شده است. سازه دوم یک خریا می‌باشد که دو تکیه‌گاه مفصلی و غلطکی و تعداد زیادی عضو دارد. بنابراین سازه دوم نسبت به سازه اول، تعداد مجهولات، تعداد معادلات تعادل و درجات آزادی سیستم بیشتری دارد.



حال اگر دو سازه فوق را با یک قاب ساختمانی مقایسه کنیم، علاوه بر مواردی که ذکر شد با توجه به اینکه یک قاب نامعین می‌باشد درجات نامعینی نیز پیچیدگی‌های جدیدی به تحلیل اضافه می‌کند. بنابراین افزایش این مولفه‌ها باعث سخت‌تر شدن و زمان‌بر شدن تحلیل سازه می‌شود.



از طرف دیگر گستردگی آیین‌نامه‌ها کار تحلیل و طراحی را دشوارتر می‌کند. با توجه به وجود تعداد زیاد آیین‌نامه‌ها و همچنین بندهای متعدد در آن‌ها و نیز به روز شدن هر آیین‌نامه در مدت زمانی معین به دشوارتر شدن طراحی سازه می‌انجامد.

بنابراین با توجه به پیچیدگی‌های تحلیل و گستردگی در آیین‌نامه‌ها ملزم به استفاده از نرم افزارهای طراحی سازه هستیم و ایتبس نیز از جمله کاربردی‌ترین نرم افزارهای طراحی سازه می‌باشد. این نرم افزار کمک به صرفه جویی در زمان و باعث راحت‌تر شدن عملیات تحلیل و طراحی سازه می‌شود.

۲- آموزش دوم: قابلیت‌های نرم‌افزار ETABS

۲-۱- آنچه در این آموزش خواهیم خواند...

در این آموزش انواع قابلیت‌های نرم‌افزار ایتبس بررسی شده است.

۲-۲- قابلیت‌های نرم‌افزار ETABS

ساخت و شناسایی سازه‌های ساختمانی

از طریق نرم‌افزار ایتبس می‌توان فایل یک سازه ساختمانی را ساخت و یا فایلی که از قبل ساخته شده است را فراخوانی نمود. در این نرم‌افزار مولفه‌های جرم و مرکز جرم، سختی و مرکز سختی، مقاومت، بارگذاری و شرایط مرزی قابل مدلسازی است.

تحلیل سازه‌های ساختمانی

ایتبس قابلیت انجام تحلیل‌های خطی و غیر خطی در حالت تحلیل‌های استاتیکی، دینامیکی و تحلیل تاریخچه زمانی را دارد.

طراحی سازه‌های ساختمانی

ایتبس می‌تواند انواع قاب فولادی، قاب بتنی، اتصالات فولادی، تیر مرکب، دیوار برشی، دال بتنی و ... را طراحی کند.

موارد کامل‌تری از قابلیت‌های نرم‌افزار ایتبس در سایت توسعه دهنده نرم‌افزار ایتبس (CSI) موجود می‌باشد.

<https://www.csiamerica.com/>

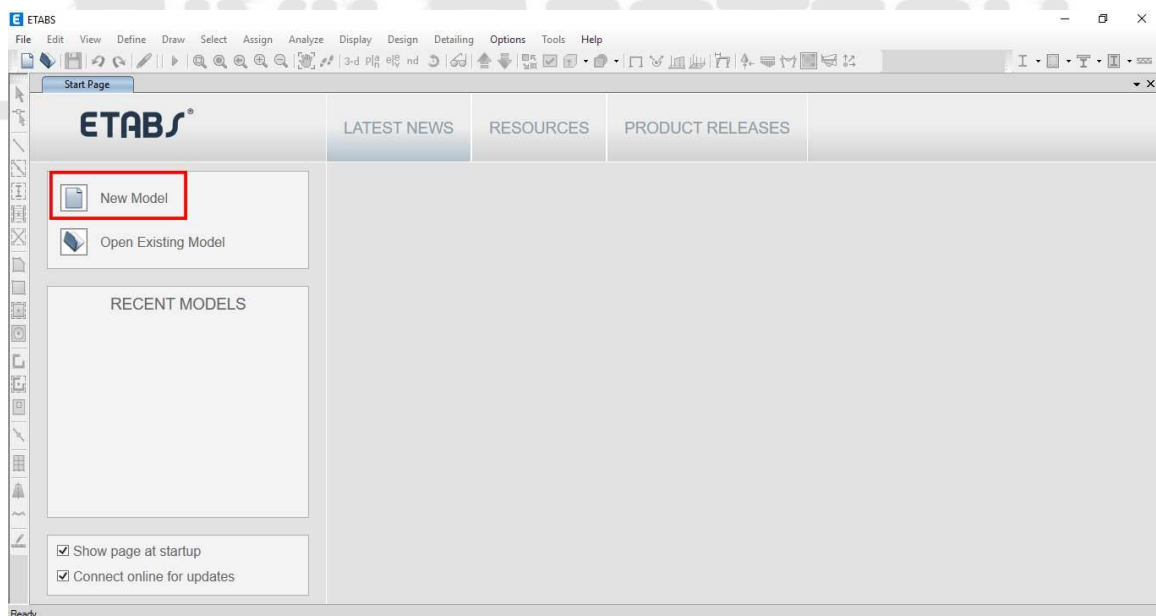
۳- آموزش سوم: محیط کار نرم‌افزار ETABS

۳-۱- آنچه در این آموزش خواهیم خواند...

در این آموزش به معرفی محیط کار نرم‌افزار ایتبس می‌پردازیم.

۳-۲- محیط کار نرم‌افزار ETABS

با ورود به نرم‌افزار ابتدا باید یک مدل جدید با استفاده از گزینه New model ساخت.

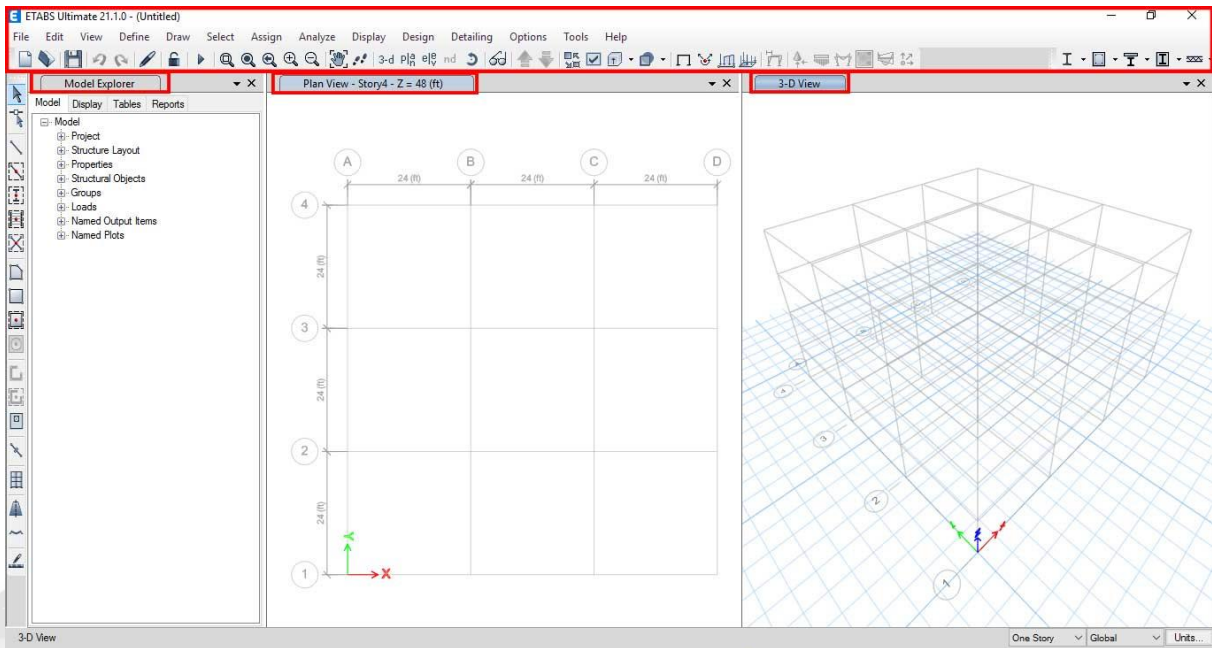


اولین بخش، main title bar می باشد که نسخه ایتبس و نام فایل شما در آن نوشته شده است. برای انتخاب نام حتما از کاراکترهای انگلیسی استفاده کنید زیرا اسامی فارسی در ایتبس فراخوانی نمی شوند.

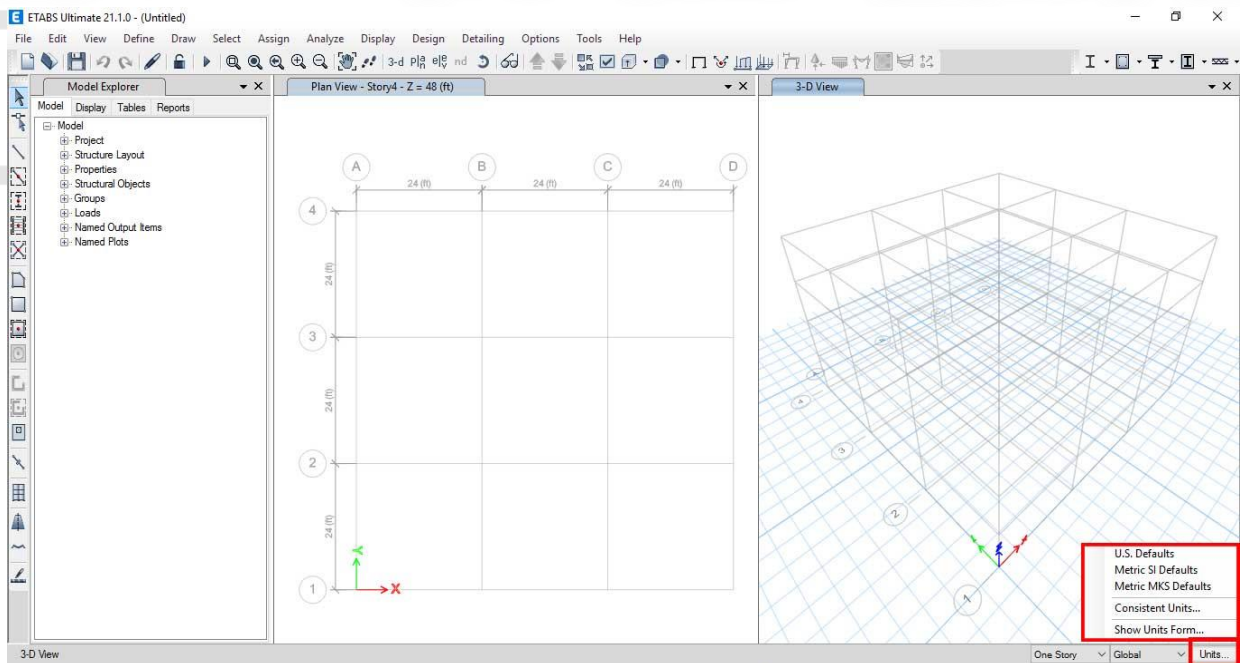
بخش بعدی، menu bar می باشد که هر منوی این بخش دستورات خاصی را شامل می شود.

بخشی دیگر نیز نرم افزار با عنوان toolbar دارد که برای فراخوانی آن از منوی options می توانید اقدام کنید.

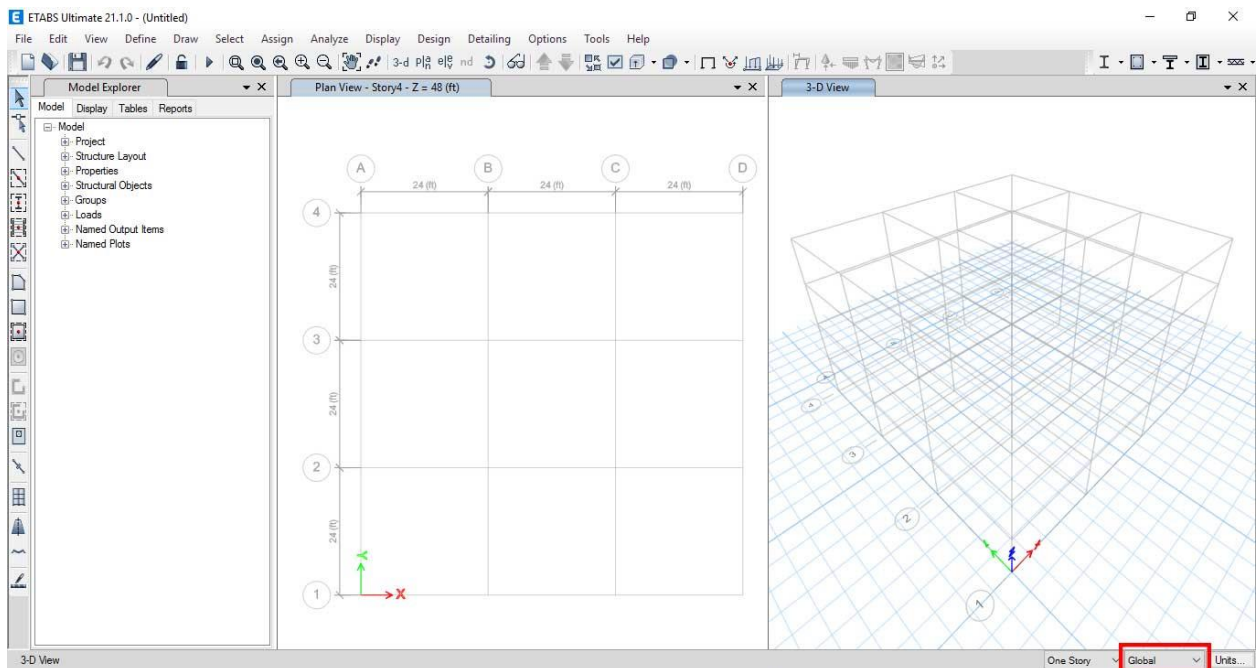
در صفحه نرم افزار سه پنجره وجود دارد. اولین پنجره Model Explorer می باشد که فهرستی از اطلاعات مدل را ارائه می دهد. پنجره دوم و سوم نیز مدل شما را نشان می دهد که تب پنجره فعال آبی رنگ می شود و همچنین می توانید به تعداد پنجره ها اضافه کنید.



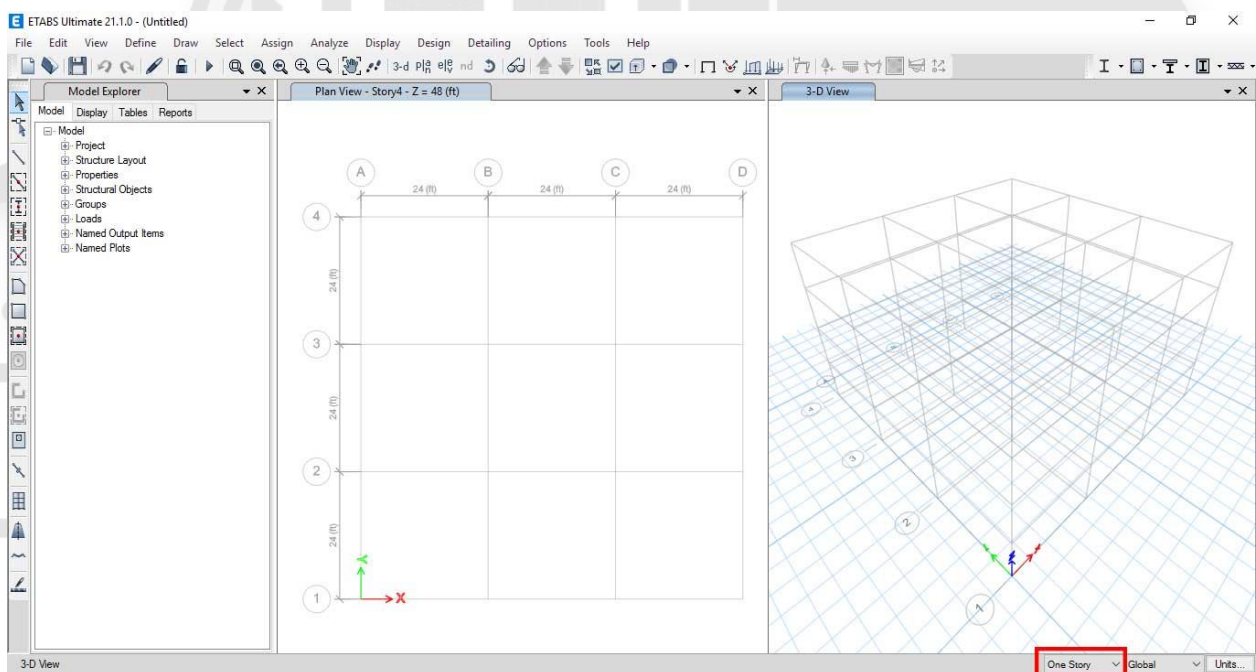
بخش دیگر نرم افزار مربوط به واحدهای اندازه گیری می باشد. از گزینه Show Units Form می توانید تغییرات مورد نیاز خود در واحدهای اندازه گیری را اعمال کنید.



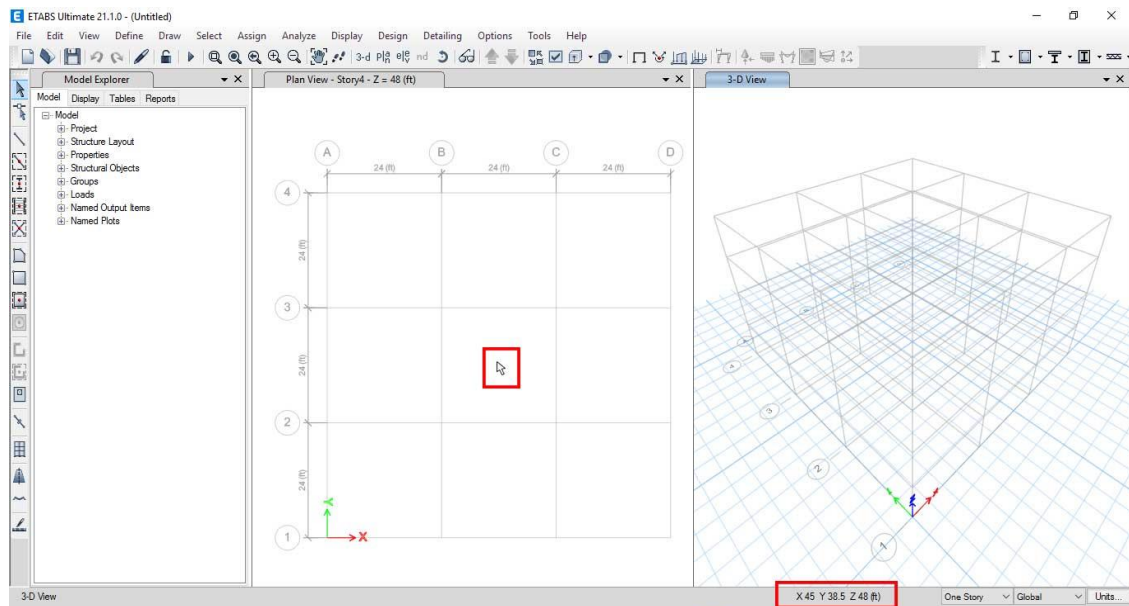
قسمتی نیز برای انتخاب دستگاه مختصات کلی وجود دارد.



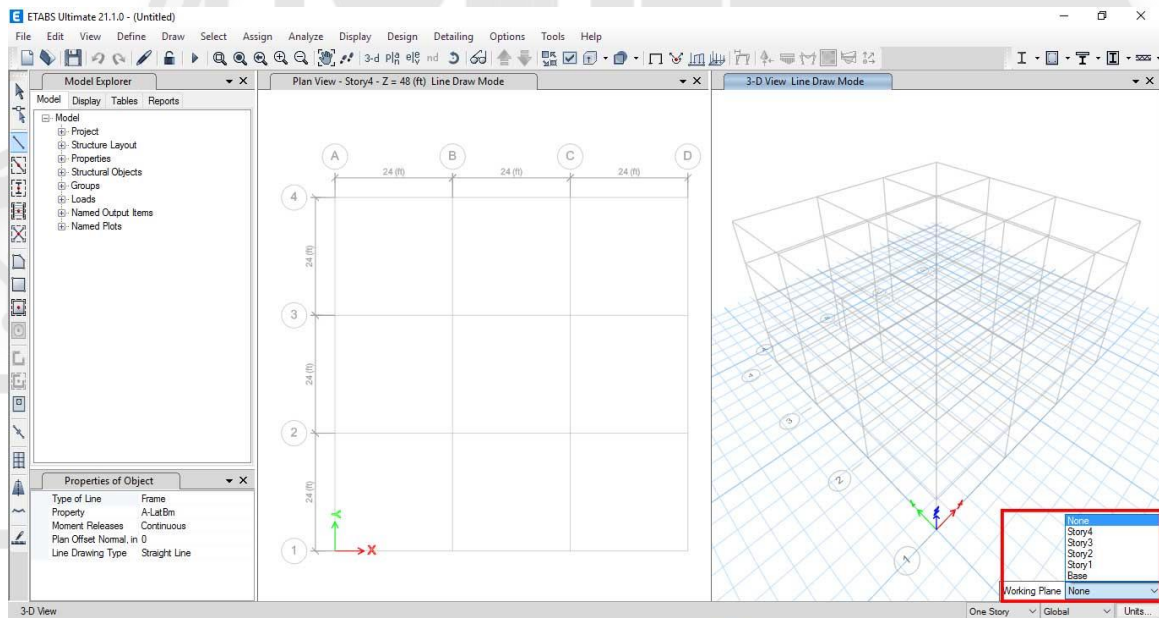
از بخش زیر نیز می توان تنظیم نمود که رسم یک المان، بارگذاری اعضا و... در همه طبقات، طبقات مشابه و یا یک طبقه انجام شود.



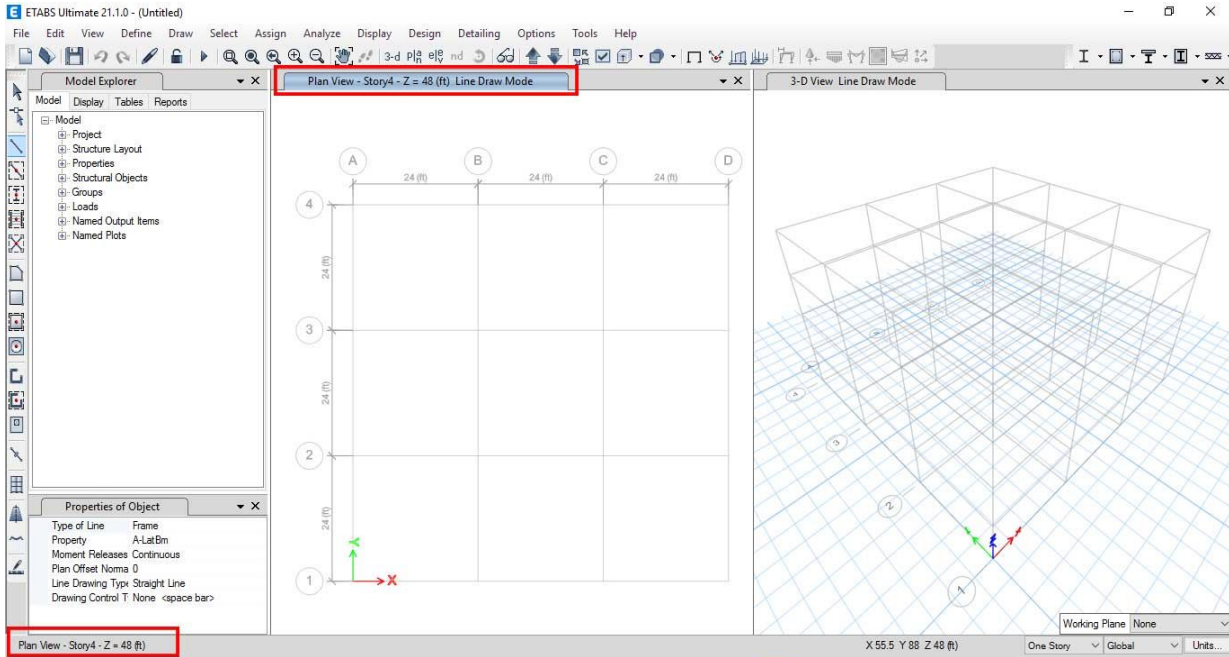
در بخش زیر مختصات محل نشانگر ماوس نمایش داده می‌شود.



اگر پنجره نمایش مدل در حالت سه بعدی باشد و یکی از ابزارهای رسم المان انتخاب شده باشد یک پنجره جدید نیز باز می‌شود که می‌توان انتخاب نمود المان مورد نظر در کدام طبقه رسم شود.



در Status Bar نیز می توان وضعیت پنجره فعال را مشاهده نمود.



۴- آموزش چهارم: مبانی پیش نیاز در نرم افزار ETABS

۴-۱- آنچه در این آموزش خواهیم خواند...

در این آموزش مبانی پیش نیاز برای کار با نرم افزار ایتبس را بررسی می کنیم.

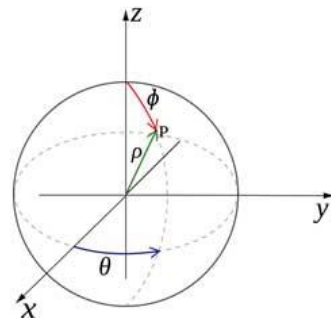
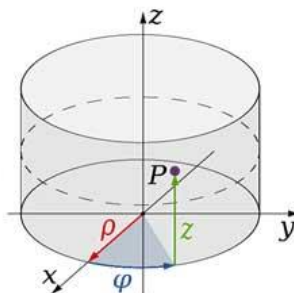
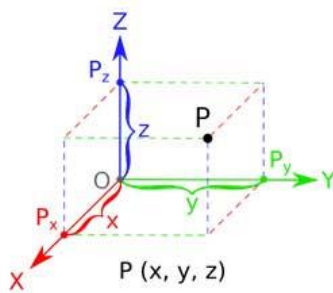
۴-۲- مبانی پیش نیاز در نرم افزار ETABS

۴-۲-۱- دستگاه مختصات

دستگاه مختصات کارتزین: در این دستگاه، مختصات یک نقطه با سه مولفه X و Y و Z معین می شود.

دستگاه مختصات استوانه: در این دستگاه، مختصات یک نقطه با سه مولفه برای شعاع، زاویه و ارتفاع معین می گردد.

دستگاه مختصات کروی (در دو بعد دستگاه مختصات قطبی): در این دستگاه، مختصات یک نقطه با سه مولفه برای شعاع، و دو زاویه مربوطه معین می گردد. در دو بعد که دستگاه مختصات قطبی داریم یک شعاع و یک زاویه تعیین کننده محل مختصات نقطه خواهند بود.



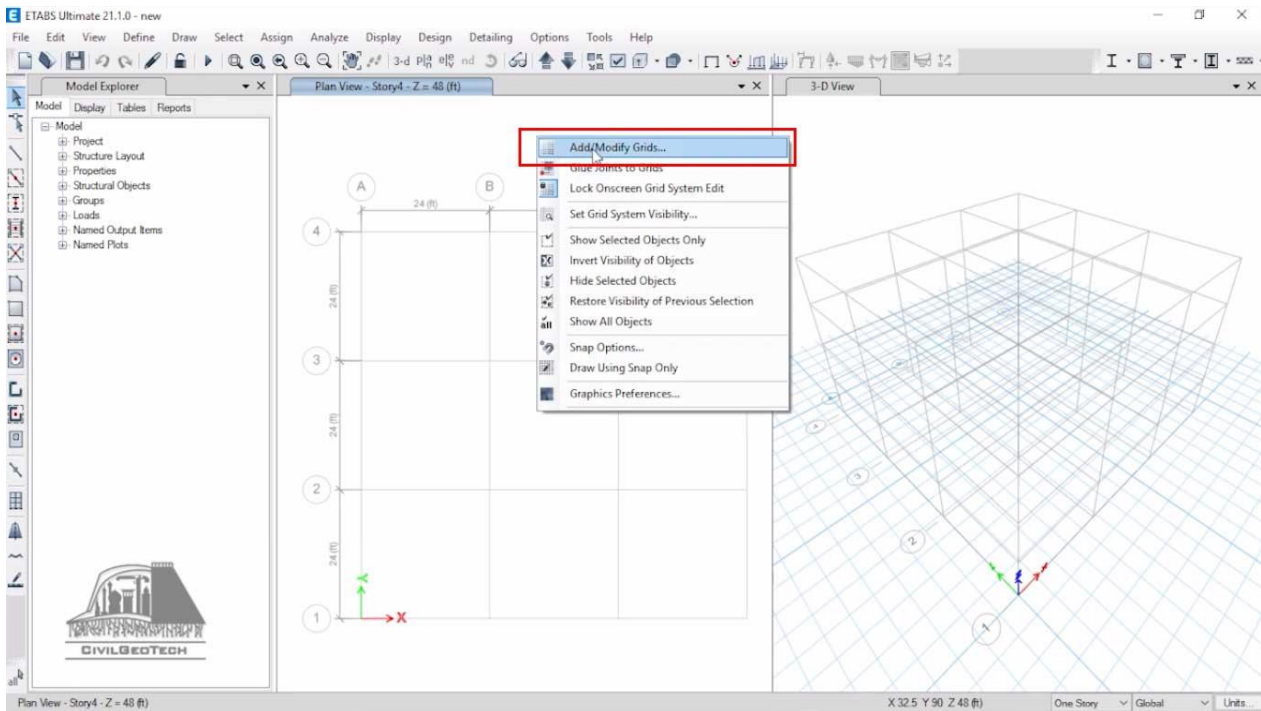
$$P(\rho, \phi, z)$$

$$P(r, \theta, z)$$

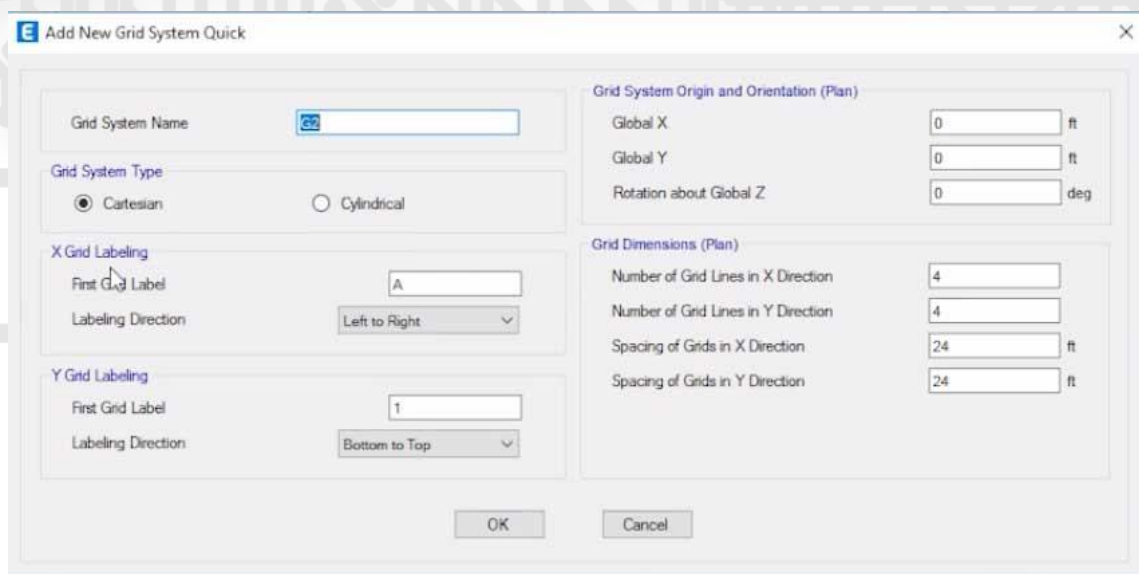
$$P(\rho, \theta, \phi)$$

$$P(r, \theta)$$

در نرم افزار ایتبس دو دستگاه مختصات کارتزین و استوانه ای قابل استفاده است. برای تعیین دستگاه مختصات در ایتبس روی پنجره فعال راست کلیک کرده و گزینه **Add/Modify Grids...** را انتخاب می کنیم. در پنجره باز شده هم می توان یک دستگاه مختصات جدید ایجاد کرد و هم می توان دستگاه موجود را ویرایش نمود.



پس از ایجاد یا ویرایش دستگاه مختصات از طریق زدن **Add** یا **Modify** پنجره زیر باز می شود و می توان نوع دستگاه مختصات، نام آن، نام محورها، محل مبدا مختصات و... را تعیین نمود.



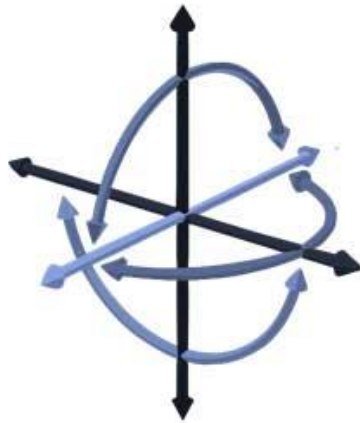


۴-۲-۲- المان‌های نرم‌افزار

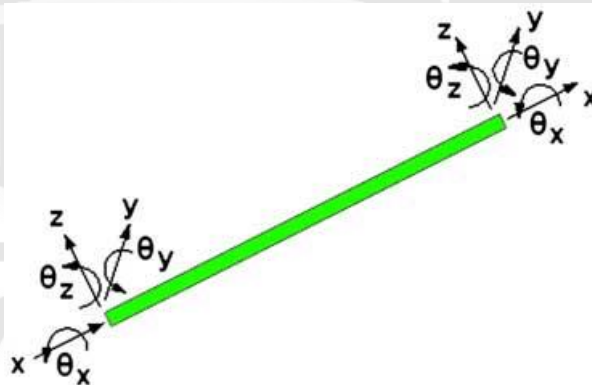
در ایتبس سه نوع المان گره، المان خطی و المان صفحه‌ای داریم. المان صفحه‌ای سه حالت ورق، پوسته نازک و پوسته ضخیم می‌تواند باشد.

به تغییر مکان یا تغییر موقعیت مستقل یک سازه درجه آزادی گویند. و تعداد آنها تعداد درجه آزادی آن سازه است.

المان گره می‌تواند ۶ درجه آزادی داشته باشد. سه درجه آزادی انتقالی در جهت محورهای مختصات و سه درجه آزادی دورانی حول محورهای مختصات



درجات آزادی المان خطی بسته به تعداد و نوع درجات آزادی گره‌های آن می‌باشد. به طور مثال تیری با دو گره با ۶ درجه آزادی، ۱۲ درجه آزادی دارد. ۶ درجه آزادی انتقالی در جهت محورهای مختصات و ۶ درجه آزادی دورانی حول محورهای مختصات.

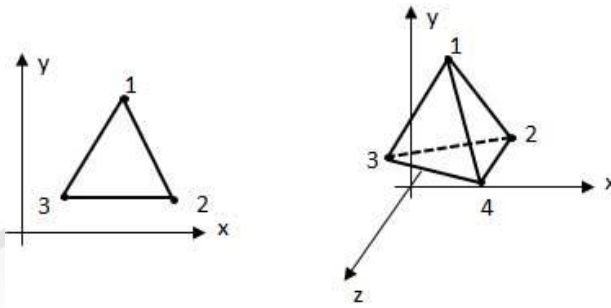


لازم به ذکر است که تیر باتوجه به اینکه سختی خمشی و سختی محوری دارد درجات آزادی آن به هم وابسته نیست.

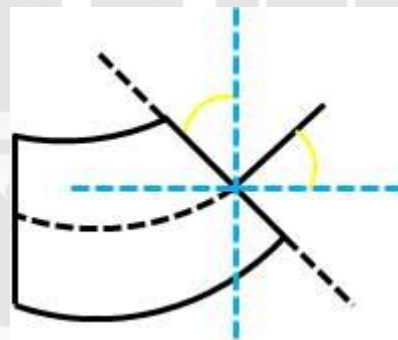


المان‌های صفحه‌ای، المان‌هایی هستند که یک بعد نسبت به بعد دیگر کوچک و قابل چشم‌پوشی باشد.

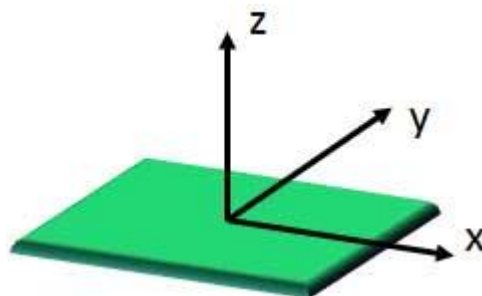
المان‌های کرنش صفحه‌ای یا تنش صفحه‌ای (plane strain-plane stress) و المان solid (سه بعدی) اگر صلب نباشند درجه آزادی آن‌ها از نظر نوع و تعداد بستگی به درجه آزادی گره‌های آن‌ها دارد. اگر المان صلب باشد درجات آزادی به هم وابسته می‌شوند. المان کرنش صفحه‌ای یا تنش صفحه‌ای (plane strain-plane stress) یک درجه آزادی چرخشی عمود بر صفحه و دو درجه آزادی انتقالی در راستای X و Y و در مجموع ۹ درجه آزادی دارد. المان solid (سه بعدی) چون در سه بعد است، هر گره ۶ درجه آزادی و در مجموع ۲۴ درجه آزادی دارد.



المان صفحه‌ای ورق ساده‌ترین نوع المان صفحه‌ای می‌باشد. این المان از نظر هندسی صفحه‌ای اما از نظر بارگذاری بار عمود بر صفحه نیز به آن وارد می‌شود. عملکرد آن شبیه به تیر برنولی است (تعمیم به حالت سه بعدی). طبق تعریف بعد از تغییر شکل‌ها همواره صفحه، صفحه باقی می‌ماند. به عبارتی تغییرات تارهای طولی در راستای ضخامت ورق خطی است.

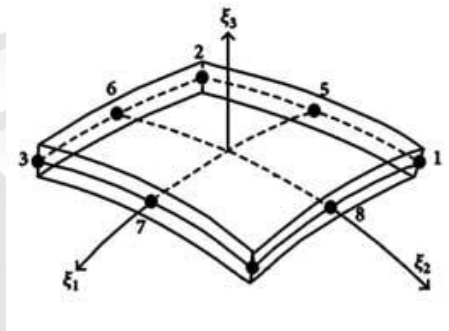


در این حالت کار برشی از معادلات اصلی المان ورق حذف می‌شود (تغییر شکل‌های ناشی از برش). به طور مثال در المان زیر برای هر گره ۳ درجه آزادی داریم. ۲ درجه آزادی خمشی (چرخشی) حول محورهای X و Y درون صفحه ورق و ۱ درجه آزادی انتقالی عمود بر صفحه ورق. بنابراین تغییر شکل‌های انتقالی درون صفحه ورق را نمی‌توانیم پیش‌بینی کنیم. به همین دلیل المان پوسته نازک تعریف می‌شود.



المان پوسته نازک علاوه بر خصوصیات المان ورق، درجات آزادی انتقالی در راستای X و Y درون صفحه‌ای را نیز دازد. بنابراین هم خصوصیات المان ورق و هم خصوصیات المان تنش صفحه‌ای را دارد. هندسه المان پوسته نازک مانند ورق است. ۴ گره‌ای (۴ ضلعی) و ۳ گره‌ای (۳ ضلعی) می‌باشد. این المان هندسه‌های پیچیده را نمی‌تواند مدلسازی کند و درجات آزادی المان تنش صفحه‌ای با درجات آزادی المان ورق اندر کنش ندارند. به همین دلیل المان پوسته ضخیم تعریف می‌شود. همچنین در المان پوسته نازک و تا حدودی پوسته ضخیم، درجه آزادی چرخشی حول محور Z مربوط به المان تنش صفحه‌ای صرف نظر می‌شود. به دلیل اینکه در معادلات انرژی سهم کمی دارند.

المان پوسته ضخیم از نظر درجات آزادی، درجات آزادی پوسته نازک را دارد. این المان قابلیت تعریف هندسه‌های پیچیده را دارد (می‌تواند تعداد بیشتری گره داشته باشد). همچنین اندرکنش بین درجات آزادی مختلف را در نظر می‌گیرد و محدود به فرضیات تیر برنولی نیست. در این المان به دلیل وجود درجات آزادی زیاد حجم محاسبات زیاد است.



حال موضوع دیافراگم ایجاد می‌شود. دیافراگم یک قید است که سختی مضاعفی را به المان‌های پوسته اعمال می‌کند. اگر گره‌های این المان بخواهند در صفحه‌ی المان نسبت به هم تغییر شکل جانبی داشته باشند (بسته به نوع دیافراگم صلب، نیمه صلب، انعطاف پذیر) دچار محدودیت می‌شوند.

۴-۲-۳- محورها مختصات

دو نوع محور مختصات کلی (Global) و محلی (Local) داریم. محور مختصات کلی (Global)، مختصات دستگاه مرجع است و در بخش دستگاه مختصات شرح دادیم. محور مختصات محلی (Local) برای المان‌های مختلف به صورت‌های مختلفی تعریف می‌شود.

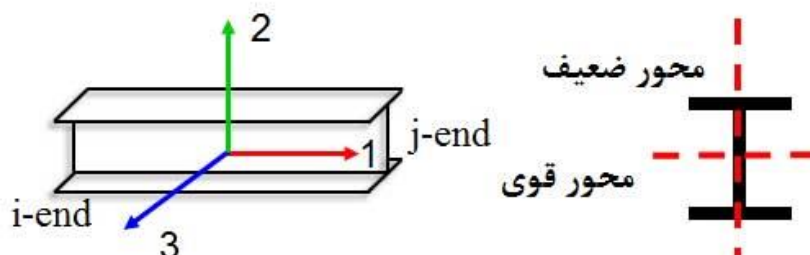
محور مختصات محلی برای المان‌های خطی به صورت زیر است:

محور محلی شماره ۱ (با رنگ قرمز) برای یک المان خطی هم راستا با دو گره تیر می‌باشد و جهت آن از نقطه‌ای که رسم تیر شروع شده به نقطه‌ای که رسم آن پایان یافته، می‌باشد.

محور محلی شماره ۲ (با رنگ سبز) برای یک المان خطی هم راستا با محور ضعیف مقطع می‌باشد.

محور محلی شماره ۳ (با رنگ آبی) برای یک المان خطی هم راستا با محور قوی مقطع می‌باشد.

جهت محور ۲ و ۳ باید به نحوی باشد که اگر محور ۲ و ۳ در هم ضرب خارجی شوند محور مختصات محلی ۱ حاصل شود.



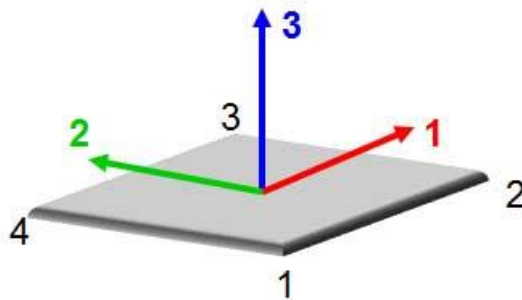


محور مختصات محلی برای المان‌های صفحه‌ای با فرض یک المان صفحه‌ای با ۴ گره به صورت زیر است:

راستای محور محلی شماره ۳ برای یک المان صفحه‌ای، عمود بر صفحه و جهت آن با استفاده از قانون دست راست چهار انگشت در جهت پادساعتگرد، جهت شست، جهت محور محلی ۳ می‌باشد.

راستای محور محلی ۲ هم راستا با خط عمود بر صفحه‌ای که محور محلی ۳ و محور کلی Z می‌سازند، می‌باشد و جهت آن به سمتی است که اگر در آن جهت حرکت کنیم تصویر حرکت بر روی محور Z به سمت مثبت حرکت کند.

همواره محور مختصات محلی ۱ در صفحه کلی افقی XY قرار می‌گیرد و جهت آن براساس جهت حاصل ضرب برداری محورهای محلی ۲ و ۳ می‌باشد.



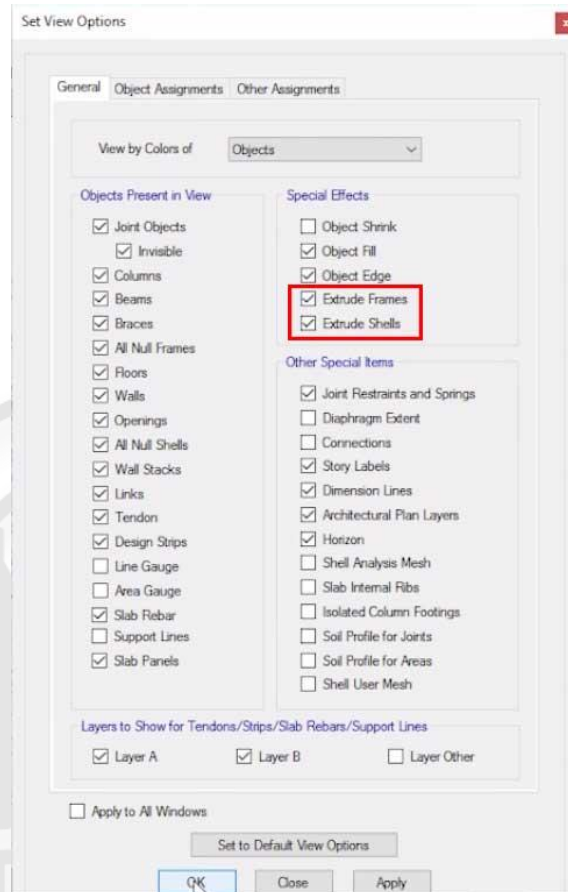
دو نکته زیر را به یاد داشته باشید:

(۱) برای اینکه محور مختصات محلی ۱ در المان صفحه‌ای، در صفحه افقی باشد باید زاویه‌ای که محور محلی ۲ با محور کلی Z می‌سازد همان زاویه‌ای باشد که محور محلی ۳ با صفحه افقی می‌سازد.

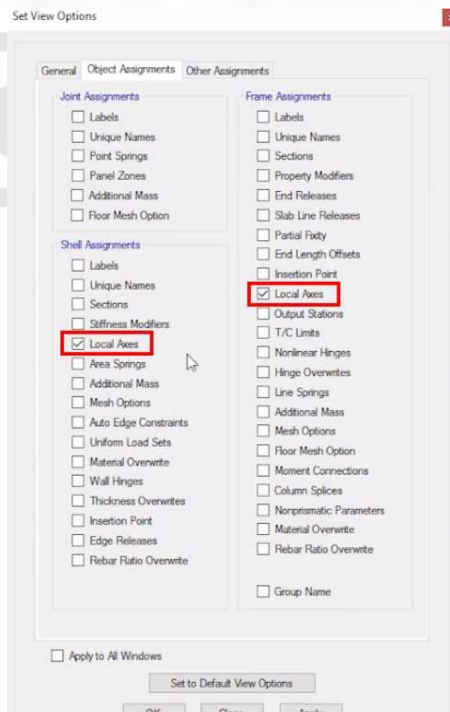
(۲) اگر قدرمطلق سینوس زاویه بین محورهای محلی ۳ و کلی Z کمتر از 10^{-3} باشد، در این حالت آن صفحه از نظر ایتبس یک صفحه افقی است.

CIVILGEOTECH

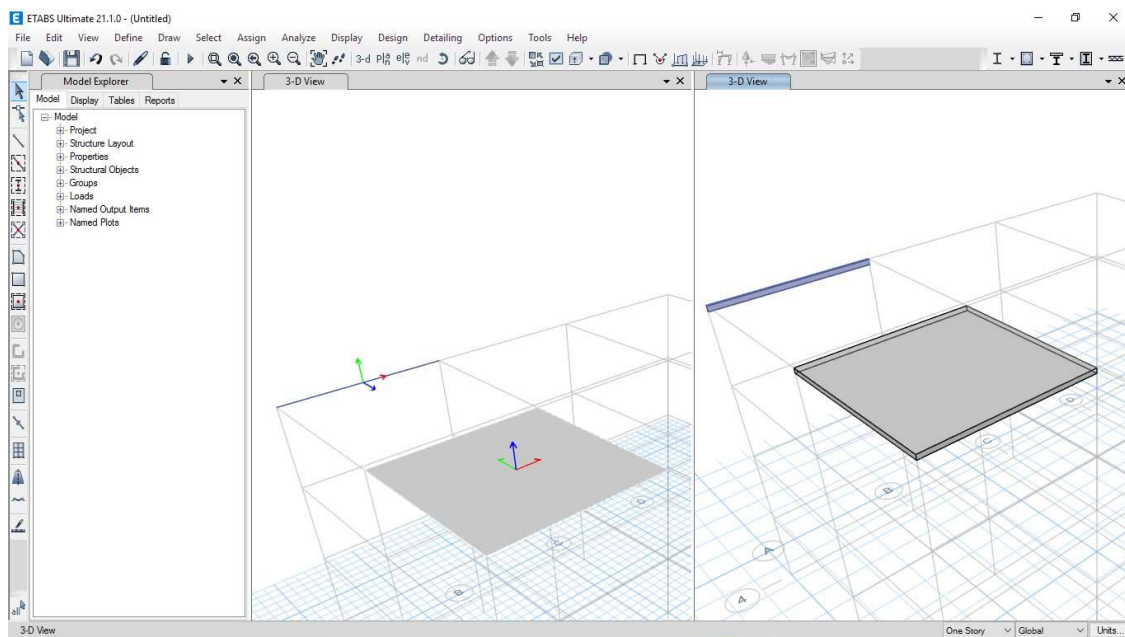
در نرم افزار ایتبس برای مشاهده مقطع المان مورد نظر در پنجره فعال در حالت سه بعدی از منوی View گزینه Set display options را انتخاب می کنیم. در پنجره باز شده در تب General دو گزینه زیر را فعال می کنیم.



قبل تر در همین آموزش انتخاب دستگاه مختصات کلی را شرح دادیم. برای انتخاب محور مختصات محلی از همان پنجره بالا در تب Object Assignment دو گزینه زیر را فعال می کنیم.



بنابراین با توجه به موارد شرح داده شده دستگاه مختصات محلی برای هر المان قابل مشاهده خواهد بود.



۵- آموزش پنجم: آشنایی با فهرست (منو) دستورات در نرم افزار ETABS

۵-۱- آنچه در این آموزش خواهیم خواند...

در این آموزش با فهرست (منو) دستورات نرم افزار ایتبس به صورت خلاصه آشنا می شویم.

۵-۲- آشنایی با فهرست (منو) دستورات در نرم افزار ETABS

در زیر به صورت خلاصه کاربرد هر بخش منو دستورات آورده شده است.

منوی **File**: ایجاد فایل جدید، ذخیره کردن، ورودی و خروجی گرفتن برای سایر نرم افزارها، ارتباط با ویندوز

منوی **Edit**: ویرایش کلی مدل (اجزا ساخته شده، شبکه بندی و هندسه)

منوی **View**: دسترسی به نماهای مختلف دید (plane و elevation و 3d)

منوی **Define**: تعریف موارد مختلف (بارگذاری، مقاطع، قیود و...)

منوی **Draw**: دستورهای مربوط به رسم المانهای مختلف

منوی **Select**: برای انتخاب اعضا

منوی **Assign**: موارد مورد نظر مثل قیود، تکیه گاه، المان و ... به بخش مورد نظر اختصاص دهیم.

منوی **Analyze**: پس از ساخت و بارگذاری و... تنظیمات مربوط به تحلیل و پردازش سازه از طریق این دستورات کنترل می شود.

منوی **Display**: خروجی های جدولی و گرافیکی

منوی **Design**: پس از ساخت، انجام تنظیمات، بارگذاری، تحلیل، مشاهده خروجی ها و ... دستورات برای طراحی سازه در این بخش قرار دارد.

منوی **Detailing**: برای رسم نقشه های جزئیات و اتصالات (در ایران مرسوم نیست)

منوی Options: گزینه های خاص مربوط به تنظیمات

منوی Tools: برای افزایش قابلیت های ایتبس و افزودن پلاگین ها (افزونه ها)

منوی Help: برای قسمت هایی که نیاز به آموزش موارد مختلف داریم. لایسنس و ورژن نرم افزار

۶- مراجع

- آیین نامه بتن آمریکا ACI 318-19
- آیین نامه طراحی ساختمان ها در برابر زلزله استاندارد ۲۸۰۰ ویرایش چهارم سال ۱۳۹۳
- آیین نامه فولاد آمریکا AISC 360-16 و AISC 360-22
- مبحث ۱۰ مقررات ملی ساختمان (طرح و اجرای ساختمان های فولادی) ویرایش پنجم سال ۱۴۰۱
- مبحث ۶ مقررات ملی ساختمان (بارهای وارد بر ساختمان) ویرایش چهارم سال ۱۳۹۸
- مبحث ۹ مقررات ملی ساختمان (طرح و اجرای ساختمان های بتن آرمه) ویرایش پنجم سال ۱۳۹۹

CIVILGEOTECH